

5. 设 \$R^2\$ 中的线性变换为 \$T(x) = xB + x^T, \forall x \in R^2, B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}\$
线性空间 \$V = \{x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mid x_1 - x_2 = 0\}\$

1. 验证 \$V\$ 是 \$T\$ 的不变子空间

2. 将 \$T\$ 看作 \$V\$ 中线性变换, 求 \$\hat{T}\$ 的一个基, 使 \$T\$ 在该基下的矩阵为对角阵.

解: 1. \$\forall x = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \in V\$

$$\begin{aligned} T(x) &= xB + x^T = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a & b \\ b & a \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} b & a \\ a & b \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a & b \\ b & a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+b & a+b \\ a+b & a+b \end{pmatrix} \in V \end{aligned}$$

\$\therefore V\$ 是 \$T\$ 的不变子空间.

2. 解: 取 \$V\$ 的基 \$E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}\$

$$\begin{aligned} \therefore T(x) &= xB + x^T = \begin{pmatrix} a & b \\ b & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a & b \\ b & a \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a+b & a+b \\ a+b & a+b \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\therefore T(E_{11}, E_{12}) = (E_{11}, E_{12}) A$$

根据 \$|B-A|=0\$ 得 \$\lambda_1=0, \lambda_2=2\$

求得对应的特征向量为 \$z_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, z_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\$

$$\text{令 } P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \text{ 有 } P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 0 & \\ & 2 \end{bmatrix}$$

$$\text{且 } (Y_1, Y_2) = (E_{11}, E_{12})P \quad \text{则 } Y_1 = -E_{11} + E_{12} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$Y_2 = E_{11} + E_{12} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

将 \$T\$ 在 \$Y_1, Y_2\$ 基下的矩阵记为 \$\hat{T}\$