

8. 西北工业大学 2006 年硕士研究生入学考试 材料力学试题 (满分 150 分)

8.1 图 8.1(a)所示结构, ABCD 为刚性块, 在 A 处为铰链固定, 同时与钢杆 1、2 相连接。已知许用应力 $[\sigma] = 160 \text{MPa}$, $F = 160 \text{kN}$ 。杆 1、2 的横截面面积相等, 求各杆所需最小横截面面积。(25 分)

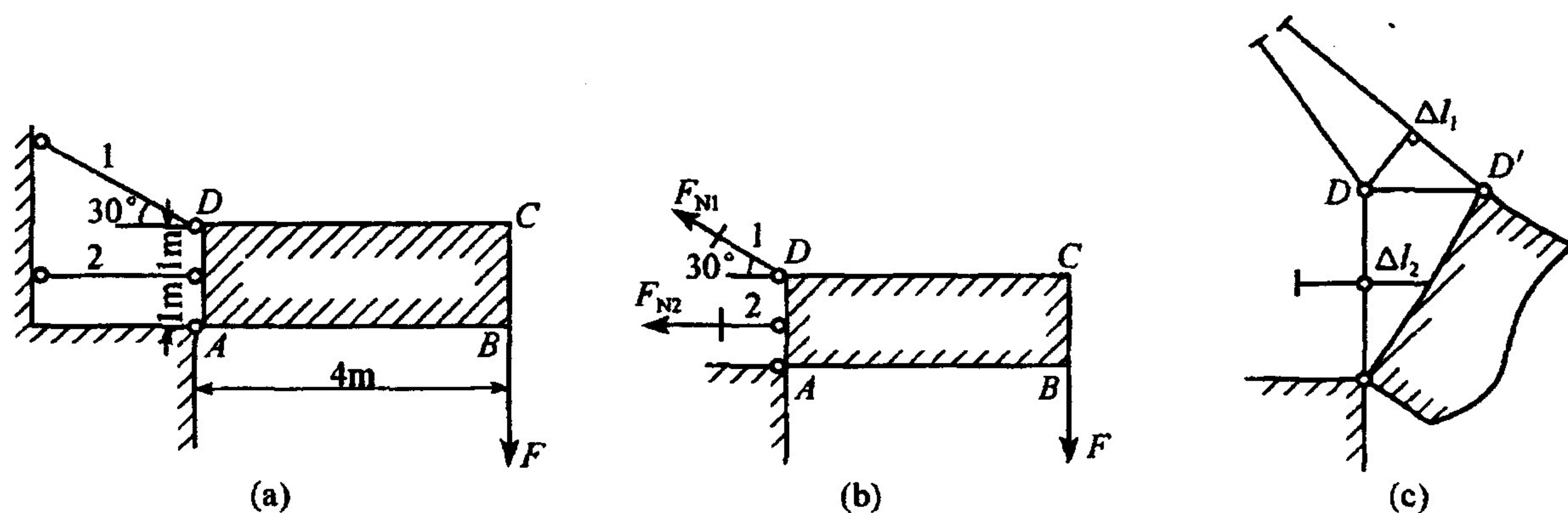


图 8.1

解 这是拉(压)超静定方面的题目。题目要求设计两杆面积, 因此必须知道两杆的内力。但对 A 点取矩, 仅有一个有效静力平衡方程, 但有两个未知量 F_{N1} 、 F_{N2} , 故为一次超静定问题。

(1) 求各杆的内力。用截面法将 1、2 杆截开, 设其轴力分别为 F_{N1} 、 F_{N2} (图 8.1(b)), 由 $\sum M_A = 0$ 得

$$F_{N1} \cos 30^\circ \times 2 + F_{N2} \times 1 = 4F \quad (1)$$

由图 8.1(c) 图知两杆变形几何关系为

$$DD' = \Delta l_1 / \cos 30^\circ = \frac{2}{\sqrt{3}} \Delta l_1$$

而

$$\Delta l_2 = \frac{1}{2} DD' = \frac{1}{\sqrt{3}} \Delta l_1$$

代入胡克定律 $\Delta l_i = \frac{F_{Ni} l_i}{EA}$, 并化简得

$$2F_{N1} = 3F_{N2} \quad (2)$$

联立式(1)、式(2)两式解得

$$F_{N1} = \frac{12F}{2 + 3\sqrt{3}} = 1.67 \times 160 = 267 (\text{kN})$$

$$F_{N2} = \frac{2}{3} F_{N1} = 178 \text{ kN}$$

(2) 确定各杆横截面面积。题中要求两杆横截面面积相等，而许用应力相同，故选用最大轴力设计所需最小横截面面积。即

$$A \geq \frac{F_{N1}}{[\sigma]} = \frac{267 \times 10^3}{160 \times 10^6} = 16.69 \times 10^{-4} (\text{m}^2) = 1669 (\text{mm}^2)$$

点评 ①截面设计，当要求诸杆面积(直径)相同时，像本例一样，选内力最大者进行设计，或用不同内力设计出各杆面积，最终选最大者。②注意超静定问题的判断，以免走错路径。③当已知各杆面积，而要求B点位移时，可用几何法，但用功能原理更为简单。

8.2 图8.2所示传动轴长 $l=510\text{mm}$ ，直径 $D=50\text{mm}$ 。现将轴的一段钻空为内径 $d_1=38\text{mm}$ 的内孔，另一段钻为 $d_2=25\text{mm}$ 的内孔，材料的许用切应力 $[\tau]=80\text{MPa}$ ，求：(1) 轴所能承受的最大扭矩；(2) 如要求两段轴长度内的扭转角相等， l_1 和 l_2 应满足什么关系？(25分)

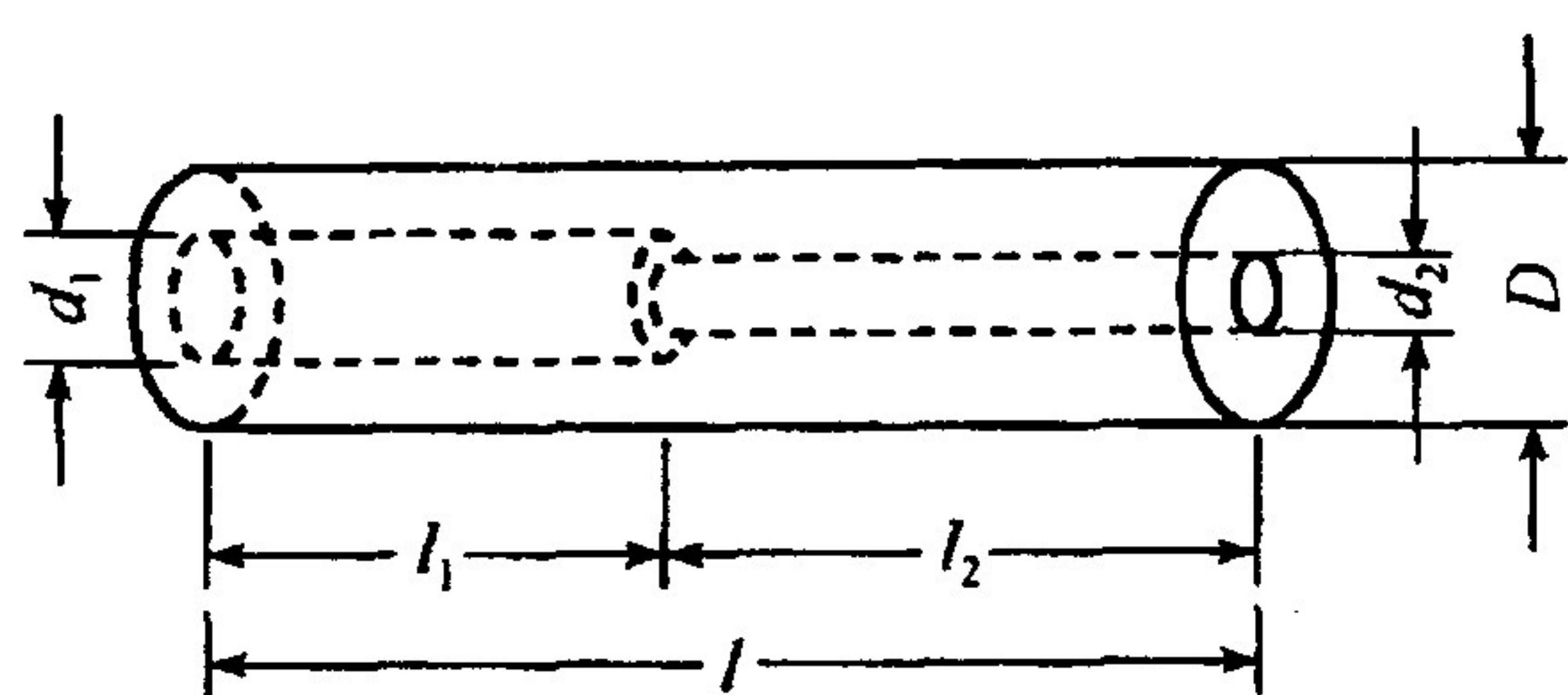


图 8.2

解 这是圆轴扭转强度、刚度问题。首先，圆轴所能承受的最大扭矩应是两段所能承受最大扭矩中最小的，由其强度条件 $\tau = \frac{T}{W_p} \leq [\tau]$ 知，相同外径下，内孔越大， W_p 越小，故 l_1 段的极限扭矩即为该轴能承受的最大扭矩。

(1) 轴承受的最大扭矩 T_{\max} 。由题知 $\alpha_1 =$

$\frac{d_1}{D} = 0.76$ ，代入空心轴扭转强度条件中，即

$$\tau_{1,\max} = \frac{16 \times T_{1,\max}}{\pi D^3 (1 - \alpha_1^4)} \leq [\tau]$$

得

$$T_{1,\max} = \frac{[\tau] \pi D^3 (1 - \alpha_1^4)}{16} = \frac{80 \times 10^6 \times \pi \times 5^3 \times 10^{-6} (1 - 0.76^4)}{16} = 1308 (\text{N} \cdot \text{m}) = T_{\max}$$

(2) 当两段扭转角相等时，即变形几何关系为

$$\varphi_1 = \varphi_2, \text{ 而 } \varphi_1 = \frac{T l_1}{G I_{p1}}, \varphi_2 = \frac{T l_2}{G I_{p2}}, \alpha_2 = \frac{1}{2}, \text{ 代入变形几何关系, 得}$$

$$\frac{32 T l_1}{G \pi D^4 (1 - \alpha_1^4)} = \frac{32 T l_2}{G \pi D^4 (1 - \alpha_2^4)}$$

化简得

$$l_1 (1 - \alpha_2^4) = l_2 (1 - \alpha_1^4)$$

故

$$l_1 / l_2 = \frac{1 - \alpha_1^4}{1 - \alpha_2^4} = \frac{0.666}{0.938} = 0.71$$

点评 ①最大载荷估计中，可以根据以上分析直接确定，亦可分别把两段承受的最大载荷求出，取最大值的最小值即可。②圆轴扭转时，通常包含强度问题和刚度问题，如果题目中给出 $[\tau]$ 、 $[\varphi']$ ，不论校核，截面设计、载荷估计、均要求强度、刚度综合考虑。

8.3 图 8.3(a)所示结构，分布载荷 $q=20\text{kN/m}$ ，梁的截面为矩形， $b=90\text{mm}$ ， $h=130\text{mm}$ ，柱的截面为圆形，直径 $d=80\text{mm}$ 。梁和柱的材料均为 Q235 钢， $E=200\text{GPa}$ ， $[\sigma]=160\text{MPa}$ ， $\sigma_p=200\text{MPa}$ ，规定稳定安全因数 $n_{st}=3$ 。试校核结构的安全性。(25 分)

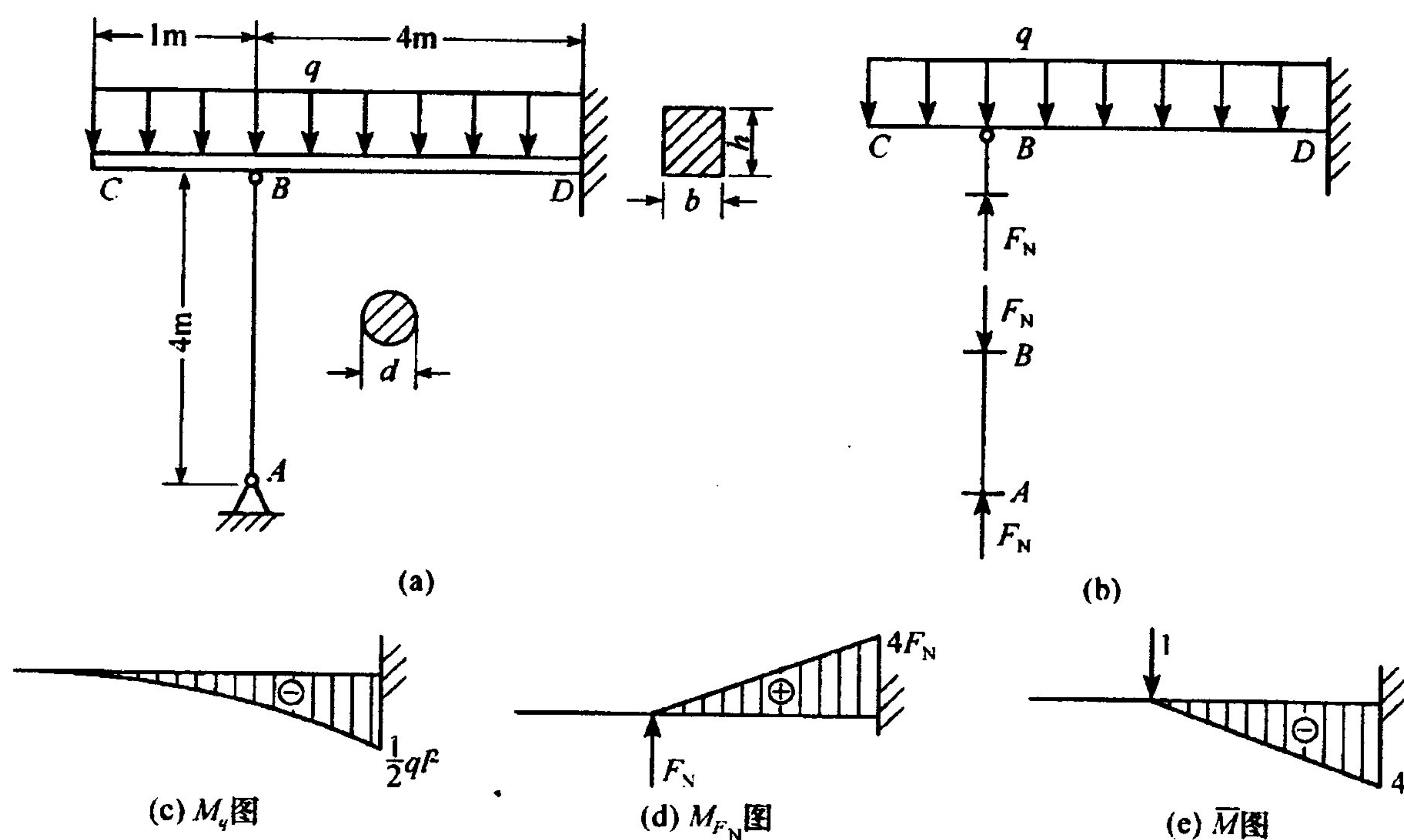


图 8.3

解 题目要求校核结构安全性。结构的安全性包括梁 CBD 的强度，压杆 BA 的稳定性。要进行强度，稳定性校核，必须已知各部分的内力，而结构为悬臂梁下由一个二力杆支撑，故为一次超静定结构。

(1) 求 AB 杆的轴力 F_N 。取相当系统如图 8.3(b)所示，其变形几何关系为在 q 、 F_N 作用下梁在 B 点的挠度应等于 AB 的缩短，即 $\Delta_{By} = \Delta_{Bq} + \Delta_{BF_N} = \Delta l_{AB}$

选用图乘法求 Δ_{By} ，作 M_q 、 M_{F_N} 、 \bar{M} 图如图 8.3(c)~(e)所示。图 8.3(c)、(e)相乘得

$$\Delta_{Bq} = \frac{1}{EI} \cdot \frac{1}{3} \times 5 \times \frac{25}{2} q \times \frac{11}{4} = \frac{1375}{24EI} q (\downarrow)$$

$$\Delta_{BF_N} = \frac{-1}{EI} \cdot \frac{1}{2} \times 4 \times 4 F_N \times \frac{2}{3} \times 4 = -\frac{64}{3} F_N (\uparrow)$$

故 B 点的总位移

$$\Delta_B = \Delta_{Bq} + \Delta_{BF_N} = \frac{1375q - 512F_N}{24EI}$$

AB 杆的缩短量为

$$\Delta l_{AB} = \frac{F_N l_{AB}}{EA_{AB}}$$

代入变形协调条件，即

$$\frac{1375q - 512F_N}{24EI} = \frac{4 \times F_N}{EA_{AB}}$$

其中 $I = \frac{bh^3}{12}$ ， $A_{AB} = \frac{\pi}{4} d^2$ ，代入数值解得 $F_N = 53.7\text{kN}$ 。

(2) 校核梁的强度。写出梁 CBD 的弯矩方程(坐标原点选在 C 端), 即

$$M(x) = -\frac{1}{2}qx^2 + F_N(x-1)$$

令 $M'(x) = -qx + F_N = 0$ 得

$$x = \frac{F_N}{q} = \frac{53.7}{20} = 2.685(\text{m})$$

代入弯矩方程得最大弯矩为

$$M_{\max} = -\frac{1}{2}q(2.685)^2 + 53.7 \times 1.685 = 18.4(\text{kN} \cdot \text{m})$$

梁中最大应力为

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\max}}{W_z} = \frac{6M_{\max}}{bh^2} = \frac{6 \times 18.4 \times 10^3}{90 \times 130^2 \times 10^{-9}} = 72.6 \times 10^6 (\text{Pa}) = 72.6 (\text{MPa}) < [\sigma]$$

(3) 校核杆 AB 的稳定性。杆 AB 的柔度为

$$\lambda = \frac{\mu l_{AB}}{i} = \frac{4\mu l_{AB}}{d} = 200 > \lambda_p \quad \left(\lambda_p = \sqrt{\frac{\pi^2 E}{\sigma_p}} = 99.3 \right)$$

杆 AB 系大柔度杆, 代入欧拉公式得

$$F_{AB,cr} = \frac{\pi^2 EI}{(\mu l)^2} = \frac{\pi^2 \times 200 \times 10^9 \times \pi \times 80^4 \times 10^{-12}}{64 \times (1 \times 4)^2} = 248 \times 10^3 (\text{N}) = 248 (\text{kN})$$

其稳定安全因数为

$$n_{st} = \frac{F_{AB,cr}}{F_N} = \frac{248}{53.7} = 4.62 > n_{st} = 3$$

杆 AB 稳定。结构的安全性满足。

点评 ①结构是否超静定的判断, 对于解题是否正确是至关重要的。②在列出变形协调条件后, 各部分变形可任意选择合适、简捷的方法确定。③在内力(弯矩)分布中最大内力不易确定时, 最好写出内力方程, 求极值确定。④压杆中以失稳失效优先考虑, 用压杆的柔度判断选用临界载荷(应力)公式。

8.4 图 8.4(a)所示两相同梁 AB、CD, 当重为 W 的物体突加于 AB 梁的 B 点时, 求 CD 梁 C 点的挠度 $\Delta_{C,d}$ 。(25 分)

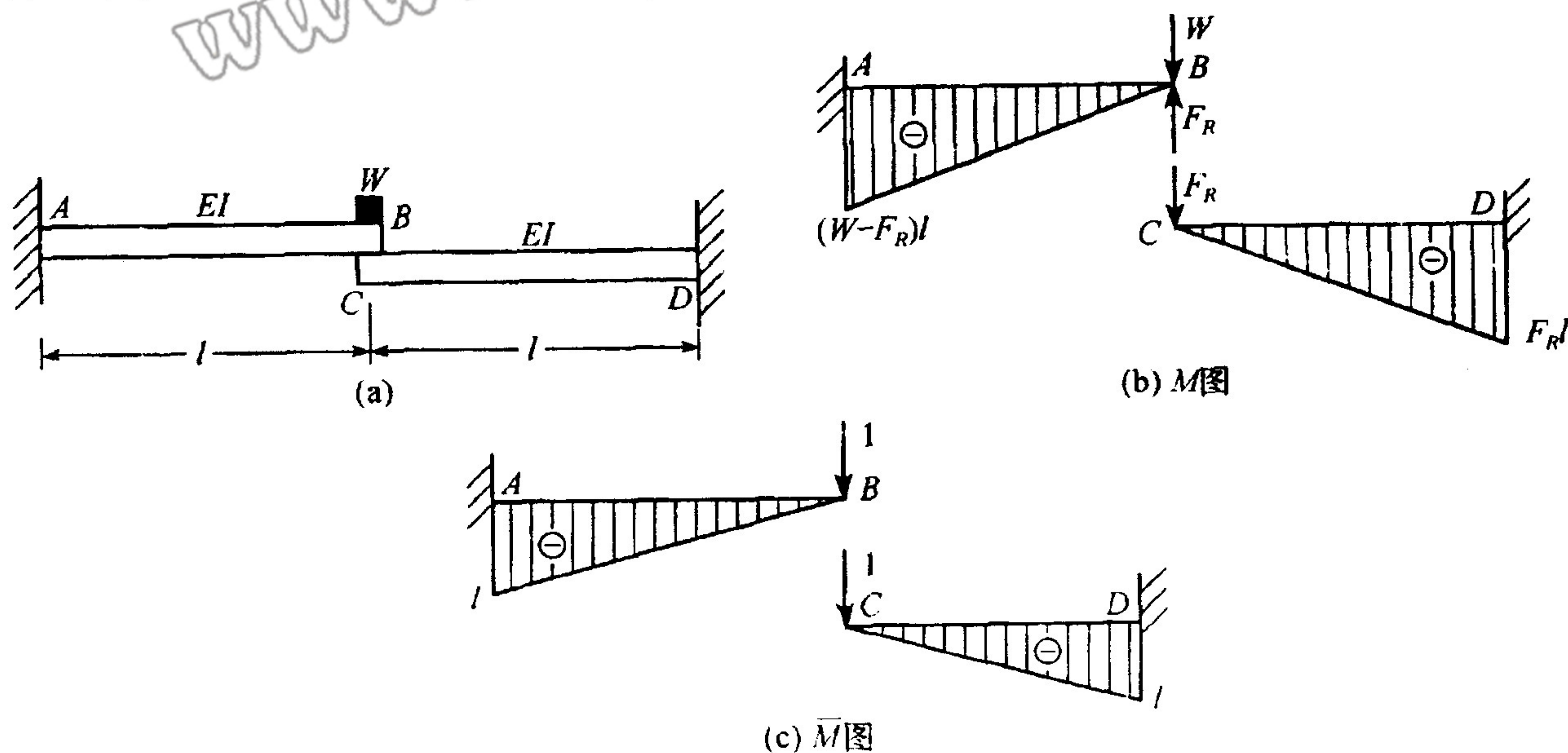


图 8.4

解 这是一个动荷方面的题目。AB 悬臂梁下又有一相同悬臂梁 CD 支撑, 支撑点仅传递垂直方向反力, 故为一次超静定结构, 因此首先要求解超静定问题。同时要应用到梁的变形计算。

(1) 求解超静定问题。设 C、B 点两梁间的作用力为 F_R , 作弯矩图如图 8.4(b) 所示, 其变形协调条件为 B、C 不脱开, 即 $\Delta_{By} = \Delta_{Cy}$, 故在 B、C 点各加单位力, 作单位力弯矩图如图 8.4(c) 所示。选用图乘法求 B、C 点位移, 两图相乘 (AB 和 AB, CD 与 CD), 得两点的静位移为

$$\Delta_{By} = \frac{1}{EI} \cdot \frac{1}{2} l^2 (W - F_R) \times \frac{2}{3} l = \frac{(W - F_R) l^3}{3EI}$$

$$\Delta_{Cy} = \frac{1}{EI} \cdot \frac{1}{2} l^2 F_R \cdot \frac{2}{3} l = \frac{F_R l^3}{3EI}$$

代入变形协调条件即 $(W - F_R) = F_R$

故解得

$$F_R = \frac{W}{2}$$

(2) 求动荷因数 K_d 。对于突加载荷, 其动荷因数 $K_d = 2$ 。

(3) C 点的动挠度

$$\Delta_{C,d} = K_d \cdot \Delta_{Cy} = 2 \cdot \frac{\frac{W}{2} l^3}{3EI} = \frac{W l^3}{3EI} (\downarrow)$$

点评 ①对于突加载荷, 应熟记其动荷因数 $K_d = 2$, 亦可代人初速度为零的自由落体冲击中动荷因数 $K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\Delta_{st}}}$, 因 $h = 0$, 故 $K_d = 2$ 。②题目若无明确要求, 梁的变形可直接套用熟知的变形公式, 如本题中悬臂梁自由端受集中力 F , 则自由端的挠度为 $f = \frac{F l^3}{3EI}$, 使得解题简化。③如果两悬臂端 B、C 冲击前不接触, 冲击后接触, 则在冲击前后系统状态发生了变化, 则应从能量原理出发讨论, 不能贸然用 $K_d = 2$, 详见例 14.2.9。

8.5 求图 8.5(a) 所示刚架的支座反力。(25 分)

解 这是求解超静定刚架问题。刚架 A、B 端均为固定铰支座, 固有 4 个约束反力, 因此为一次超静定结构。取相当系统如图 8.5(b) 所示, 作载荷弯矩图 M_q 和单位力图 \bar{M} 如图 8.5(c)、(d) 所示。

(1) 不利用对称性解超静定。

根据变形协调条件, B 点的水平位移为零, 故力法正则方程为

$$\delta_{11} X_1 + \Delta_{1q} = 0$$

从 \bar{M} 图中可以看出, 各段弯矩均为直线, 故选择图乘法求得正则方程中各系数为

$$\Delta_{1q} = \frac{1}{EI} \left[\frac{2}{3} \times 2l \times \frac{1}{2} q l^2 \times (-2l) \right] = -\frac{4ql^4}{3EI}$$

$$\delta_{11} = \frac{1}{EI} \left(2 \cdot \frac{1}{2} \cdot 2l \cdot 2l \cdot \frac{2}{3} \cdot 2l + 2l \cdot 2l \cdot 2l \right) = \frac{40l^3}{3EI}$$

代入正则方程解得

$$X_1 = -\frac{\Delta_{1q}}{\delta_{11}} = \frac{ql}{10} (\leftarrow)$$

两支座处的支反力为

$$F_{Ay} = F_{By} = ql (\uparrow), \quad F_{Ax} = -F_{Bx} = \frac{ql}{10}$$

(2) 利用对称性解超静定。

根据结构对称、外力对称条件可知，刚架的变形亦对称，故中面 C 处转角为零。根据对称性可知 $F_{Ay} = F_{By} = ql$ ，且 $F_{Ax} = -F_{Bx}$ 。因此可选取相当系统如图 8.5(e) 所示，作外载内力图及单位力图分别如图 8.5(f)、(g) 所示。在此相当系统下，变形协调条件为铰支处 A 的水平位移为零。力法正则方程为

$$\delta_{11} X_1 + \Delta_{1q'} = 0$$

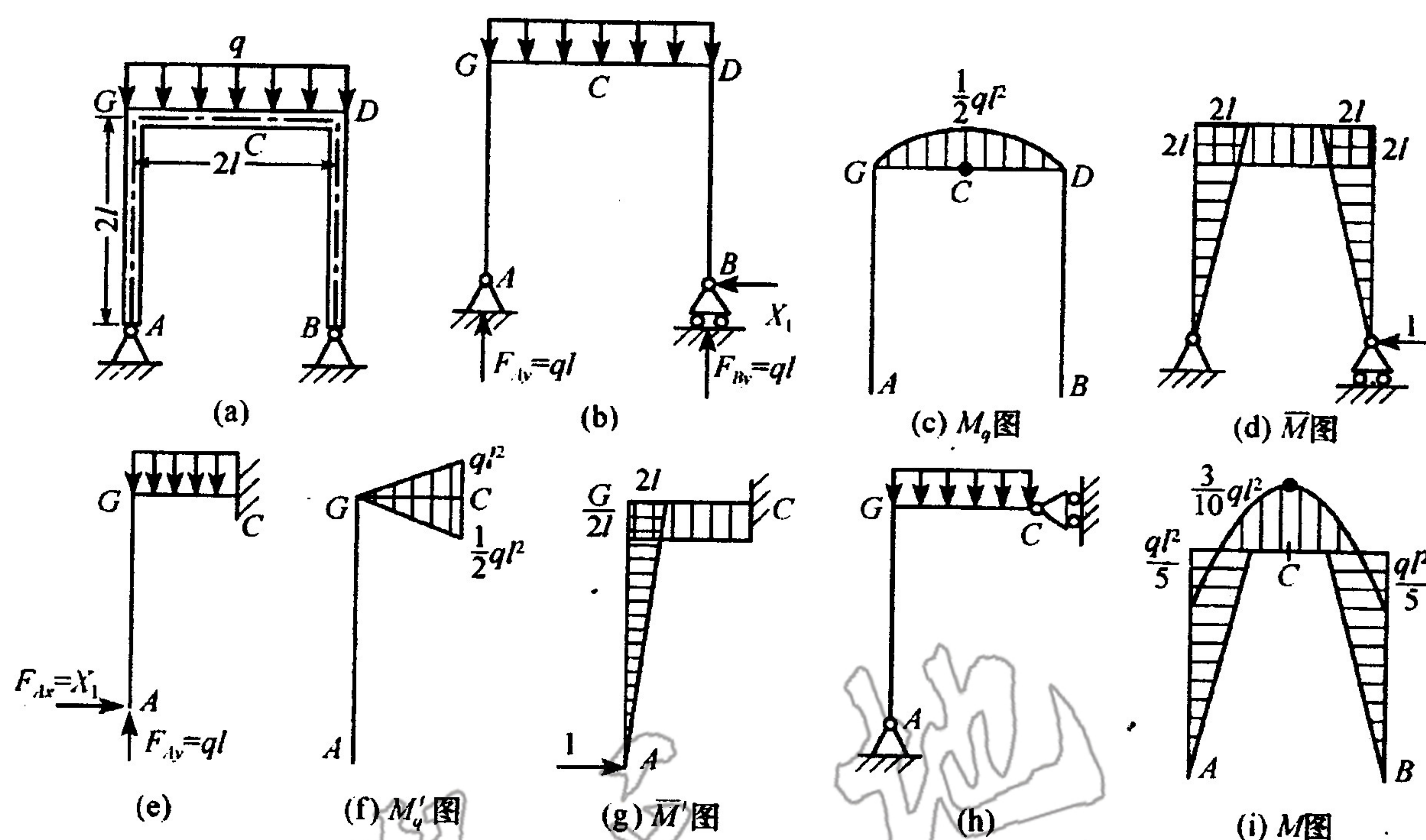


图 8.5

利用图乘法求得正则方程中各系数为

$$\Delta_{1q'} = \frac{1}{EI} \left[-\frac{1}{2} l \cdot ql^2 \cdot 2l + \frac{1}{3} l \cdot \frac{1}{2} ql^2 \cdot 2l \right] = -\frac{2ql^4}{3EI}$$

$$\delta_{11} = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{2} 2l \cdot 2l \cdot \frac{2}{3} \cdot 2l + l \cdot 2l \cdot 2l \right) = \frac{20l^3}{3EI}$$

代入力法正则方程，解得

$$X_1 = -\frac{-\Delta_{1q'}}{\delta_{11}} = \frac{ql}{10}$$

当然，同样可取图 8.5(a) 中面 C 处加中间铰作为静定基，继而取相当系统如图 8.5(h) 所示，此种方法相对于前两种方法要烦琐一些，有兴趣的读者不妨一试。

求出多余内力 X_1 后，根据平衡条件求出所有支反力。如果进一步要求，还可作刚架弯矩图如图 8.5(i) 所示。

点评 ① 静定基的选择可以多样化，但必须遵从一条原则，静定基必须是静定的，而

不应是可动机构或其他。如果利用结构及外力的对称性，贸然从 C 截面处截开，去其一半作为静定基，则所取静定基是无法稳定的机构，故请读者注意。②用变形比较法可直接将方法一中的变形协调条件写为 $\Delta_{Bq} + \Delta_{BF_{Bx}} = 0$ ，即由外载荷 q 及多余约束力 F_{Bx} 在 B 截面引起的水平位移为零，物理概念清晰。故低次超静定结构，用力法正则方程还易引起物理意义上的混淆。③方程中各分量的求法，方法灵活多样，直杆且内力图线性的条件下，图乘法更为简单明了。

8.6 图 8.6(a)所示，钢杆 AB 的直径为 $d=20\text{mm}$ ，CB 可视为刚性杆，C 端与直径 10mm 的圆杆在 D 点固定相连，但加工时 CD 杆短了 $\delta=25 \times 10^{-4} \times 4\text{m}$ 。钢杆和圆杆为同一材料， $E=200\text{GPa}$ ， $G=80\text{GPa}$ ，AB 杆的 $[\sigma]=160\text{MPa}$ ，当杆 CD 在 D 点连接时，试用第四强度理论校核 AB 杆的强度。(10 分)

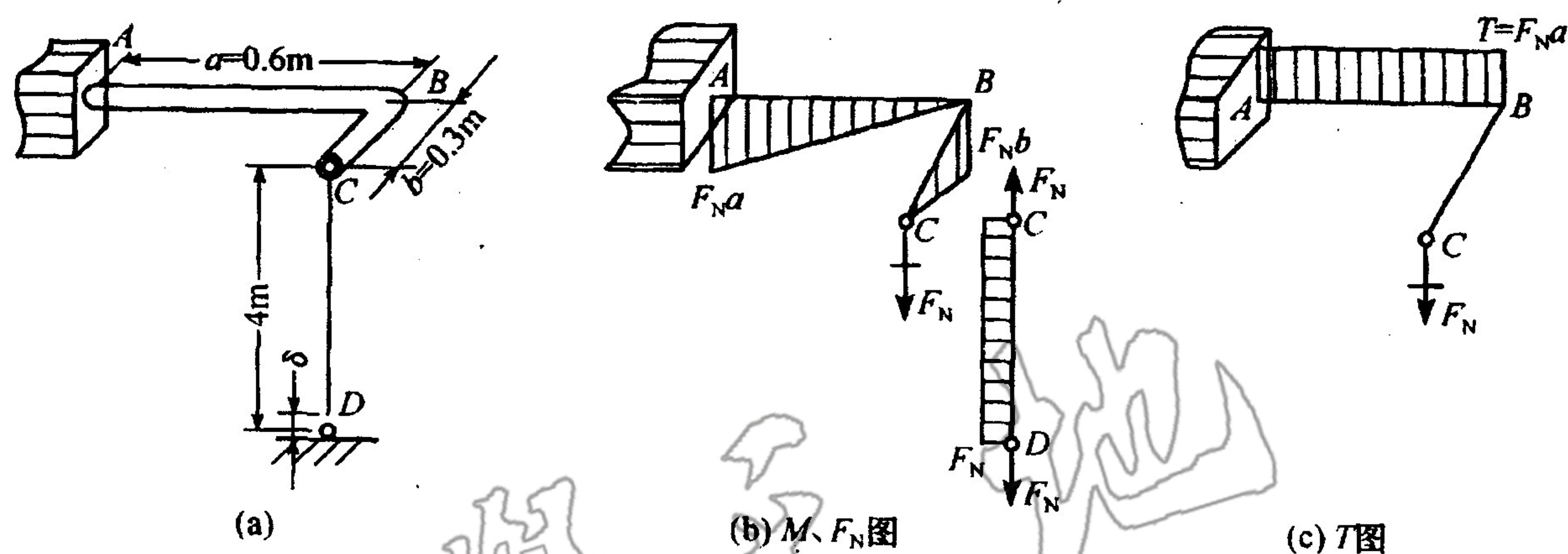


图 8.6

解 这是一个装配问题，涉及圆杆 AB 的弯、扭引起刚性杆 CB 的位移，CD 杆的拉伸以及强度理论等内容。装配问题是一个超静定问题，首先应根据变形协调关系求解超静定问题。

(1) 求 CD 杆的内力 F_N 。设 CD 杆的拉伸轴力为 F_N ，D 点连接时 C 点产生 $\delta=10\text{mm}$ 的位移应由三部分组成。题知 CB 为刚性杆，故 δ 应包括 AB 杆的弯曲，AB 杆的扭转引起 C 点的下降及 CD 杆的拉伸。其中，AB 杆的弯曲引起 C 点的下降为

$$\Delta_{C1} = \Delta_{BM} = \frac{F_N a^3}{3EI} = \frac{0.6^3 \times F_N \times 64}{3 \times 200 \times 10^9 \times \pi \times 20^4 \times 10^{-12}} = 4.58 \times 10^{-5} F_N$$

AB 杆的扭转角 φ_{AB} 引起 C 点的下降为

$$\begin{aligned} \Delta_{C2} &= \varphi_{AB} \times b = \frac{Ta}{GI_p} \times b = \frac{ab^3 F_N}{GI_p} \\ &= \frac{0.6 \times 0.3^2 F_N \times 32}{80 \times 10^9 \times \pi \times 20^4 \times 10^{-12}} = 4.30 \times 10^{-5} F_N \end{aligned}$$

CD 杆的拉伸伸长量为

$$\Delta_{C3} = \Delta l_{CD} = \frac{F_N l}{EA} = \frac{4 \times 4 F_N}{200 \times 10^9 \times \pi \times 20^2 \times 10^{-6}} = 2.55 \times 10^{-7} F_N$$

代入变形协调条件

$$\delta = \Delta_{C1} + \Delta_{C2} + \Delta_{C3} = (4.58 + 4.30 + 0.0255) \times 10^{-5} F_N = 10 \times 10^{-3}$$

解得

$$F_N = 112.2\text{N}$$

(2) AB 杆的强度校核。AB 杆的危险截面在 A 端， $M_{\max} = F_N a = 6732\text{N} \cdot \text{m}$ ， $T_{\max} = F_N b = 33.66\text{N} \cdot \text{m}$ 。因为 AB 为圆形截面，故直接代入 M 、 T 表述的第四强度理论中，得

$$\begin{aligned}\sigma_{r,4} &= \frac{1}{W} \sqrt{M^2 + 0.75T^2} = \frac{32}{\pi \times 20^3 \times 10^{-9}} \sqrt{67.32^2 + 0.75 \times 33.66^2} \\ &= 93.4 \times 10^6 (\text{Pa}) = 93.4 (\text{MPa}) < [\sigma]\end{aligned}$$

AB 杆的强度满足。

点评 ①涉及装配应力，一定是超静定结构，首先从变形协调关系、物理关系、静力平衡关系解超静定问题。②在计算 C 点因装配由 F_N 引起的位移时，一般包括 CB 段弯曲、AB 段弯曲、AB 段扭转引起的 C 点下降三部分，本题中已知 CB 为刚性杆，故 CB 段弯曲不计，但不能忽略 CD 杆的伸长变形。③第三、第四强度理论在不同应力状态下有不同的衍生表达式，包括圆轴的弯、扭组合，圆轴的拉、弯、扭组合，以及不同平面内的弯曲组合，应熟练掌握、直接运用，不必先求出正应力 σ ，切应力 τ 再代入原始表达式。

8.7 图 8.7(a)所示带中间铰 C 的梁，在 C 处允许梁转角不连续，试求铰 C 两边转角的大小。梁的抗弯刚度为 EI 。(15 分)

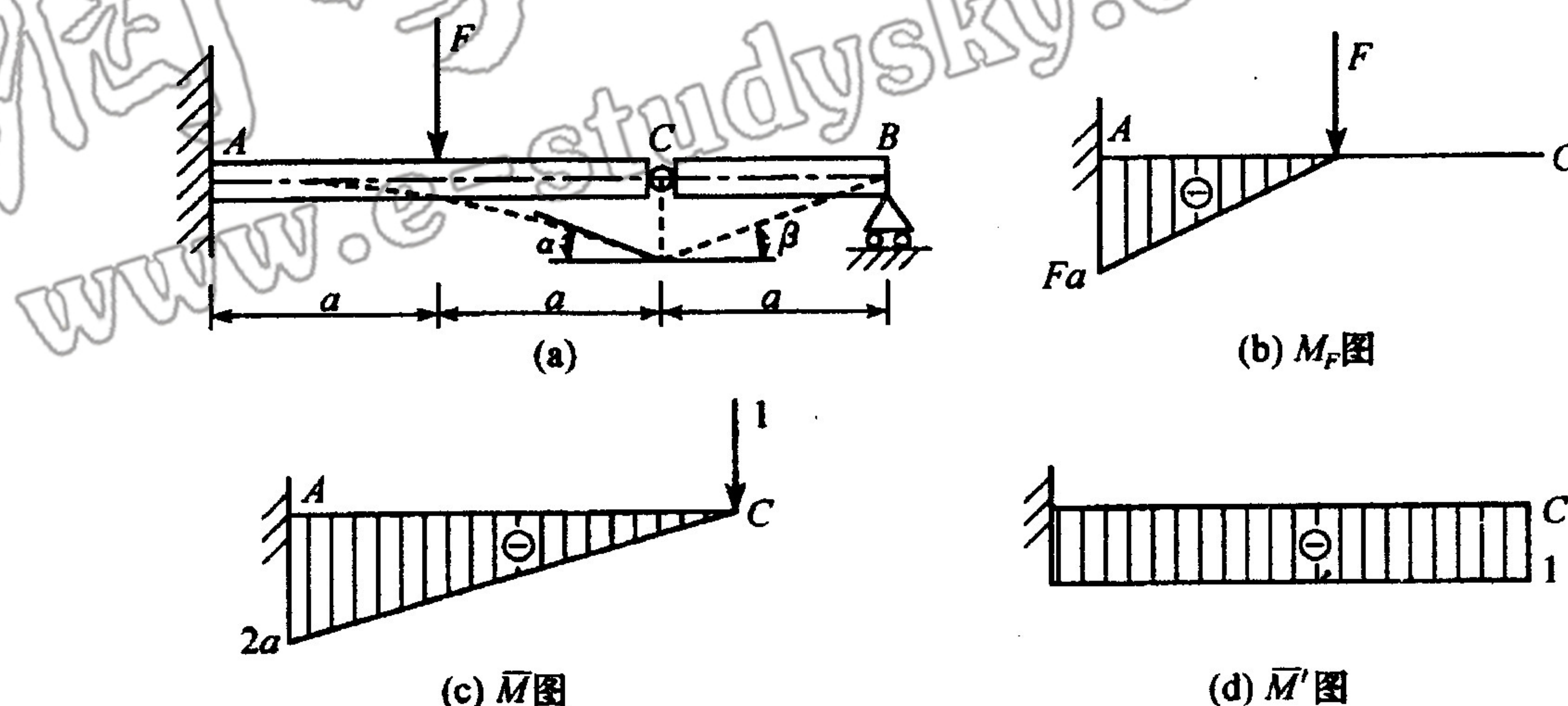


图 8.7

解 这是一个弯曲变形方面的题目。第一眼接触，以为是一个超静定问题，仔细分析，虽然多出一个活动铰，但又增加一个中间铰，结构是静定的。取 CB 段分析，可知该段从力学意义上讲形同虚设，铰 C 处无剪力传递，问题等同一悬臂梁在中面处受集中力作用，其端部的转角 $\theta_C = \alpha$ 和挠度 Δ_{Cy} ，而 $\beta = \frac{\Delta_{Cy}}{a}$ 。

(1) 求 C 点的位移及转角。作 M_F 、 \bar{M} 、 \bar{M}' 图如图 8.7(b)、(c)、(d) 所示，图 8.7(b)、(c) 相乘，得

$$\Delta_{Cy} = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{2} a \cdot Fa \cdot \frac{5}{3} a \right) = \frac{5Fa^3}{6EI} (\downarrow)$$

图 8.7(b)、(d) 相乘，得 C 截面的转角，即题中所求 α

$$\theta_C = \alpha = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{2} a \cdot Fa \cdot 1 \right) = \frac{Fa^2}{2EI} (\curvearrowright)$$

(2) 求 β 求出 Δ_C 后, 在小变形条件下, 近似认为 $\beta = \frac{\Delta_C}{a}$, 即

$$\beta = \frac{5Fa^2}{6EI}$$

点评 ①对结构作出正确判定, 以免被一些假象所迷惑。②梁变形可用能量法, 积分法等求解, 在题目未具体要求时, 可根据熟知结果直接写出。如本题中 $\theta_D = \frac{Fa^2}{2EI}$, $\Delta_D = \frac{Fa^3}{3EI}$, 则 $\theta_C = \theta_D$, $\Delta_C = \Delta_D + \theta_D a$ 即可求得。

网学天地
www.e-studysky.com